

Render

สังเกตว่าสำหรับ Subtree ใดๆ สามารถหาได้ว่าจะแปลง Subtree นี้ให้เป็นต้นไม้ไบนารีที่มีความลึกต่ำสุดได้เท่าใดโดยไม่ต้องพิจารณาจุดยอดนอก Subtree นั้นๆ

เราจึงสามารถกำหนด $H[x]$ เป็นความลึกที่ต่ำที่สุดที่เป็นไปได้ของต้นไม้ไบนารีที่มีรากเป็น x

สมมติว่าเราคำนวณ $H[c]$ สำหรับทุกจุดยอดลูก c ของ x ไปแล้ว หาก x ไม่มีลูกหรือมีลูกไม่เกิน 2 จุดยอด ความลึกเป็นเพียงค่า H ของลูกที่สูงสุดบวก 1 แต่หากมีมากกว่า 2 จุดยอดจะต้องพิจารณาวิธีสร้างต้นไม้ไบนารีจากจุดยอดลูกเหล่านี้ที่จะทำให้ความลึกต่ำสุดที่จะเป็นไปได้

Greedy Algorithm

เราจะพิสูจน์ว่าการในการสร้างต้นไม้ไบนารีที่ตื้นที่สุดที่มีรากเป็น x หาก x มีลูกเกิน 2 ลูก จะสามารถเริ่มโดยการสร้างจุดยอดพิเศษเป็น parent ของสองจุดยอดลูกที่มีค่า H ต่ำสุดเสมอ

นั่นคือหากจุดยอดลูก a และ b เป็นจุดยอดที่ $H[a]$ กับ $H[b]$ มีค่าที่น้อยที่สุดที่เป็นไปได้สองค่า เราจะพิสูจน์ว่ามีต้นไม้ไบนารีที่มีรากเป็น x ที่มีความลึก $H[x]$ (กล่าวคือตื้นที่สุดที่เป็นไปได้) โดยมี a และ b เป็น sibling (มี parent เป็นจุดยอดพิเศษเดียวกัน)

พิจารณาต้นไม้ไบนารี O ใดๆ ที่มีความลึกน้อยที่สุด เราจะพิสูจน์ว่ามีต้นไม้ O' ที่มีความลึกไม่เกิน O โดยมี a และ b เป็น sibling

ให้ $d_O(z)$ เป็นความลึกของ z ใน O

ให้ a' เป็นหนึ่งในสองจุดยอด a หรือ b ดังกล่าวที่มี $d_O(a')$ มากสุดและ b' เป็นอีกจุดยอด นั่นคือ $d_O(a') \geq d_O(b')$

สังเกตได้ว่าทุกจุดยอดลูกจะมี sibling ในต้นไม้ไบนารี O เพราะในขั้นตอนการเพิ่มจุดยอดพิเศษ เพราะหากจุดยอดพิเศษนั้นไม่มี sibling แสดงว่าก่อนการเพิ่ม parent ของทั้งสองลูกมีเพียงสองลูกอยู่แล้ว ดังนั้นการเพิ่มจุดยอดพิเศษนี้จึงไม่จำเป็นและเพิ่มความลึกของ O ซึ่งขัดกับการที่ O มีความลึกน้อยที่สุดที่เป็นไปได้

ดังนั้นเราจะสามารถจำแนกเป็น 2 กรณี

1. a' และ b' เป็น sibling กัน
2. a' มี sibling ที่ไม่ใช่ b'

หากเข้ากรณีแรกสามารถเลือก $O'=O$ ตามที่ต้องการพิสูจน์

หากเข้ากรณีที่สอง ให้ sibling ของ a' และ b' เป็น c และ d ตามลำดับ เราสามารถเลือก O' เป็นต้นไม้ O ที่สลับ b' มาเป็น sibling a' และ c ไปเป็น sibling d ทั้งนี้จะทำให้ความลึกจุดยอด descendent ลึกสุดของ b' ในต้นไม้ใหม่เป็น $d_O(a') + H[b']$ และของ d เป็น $d_O(b') + H[d]$ จากเดิม $d_O(b') + H[b']$ และ $d_O(a') + H[d]$ ตามลำดับ เนื่องจาก $H[b'] \leq H[d]$ และ $d_O(b') \leq d_O(a')$ (จากนิยามของ a', b' และ H) จะได้ว่า $\max(d_O(a') + H[b'], d_O(b') + H[d]) \leq \max(d_O(b') + H[b'], d_O(a') + H[d])$

ข้อนี้ถามว่าหากแปลงต้นไม้ T ให้เป็นต้นไม้ไบนารี S จะทำให้ S มีความลึกน้อยสุดได้เท่าไร โดยในการแปลงจะต้องใช้วิธีการสร้างจุดยอดใหม่เป็น parent ของสองจุดยอดใดๆ ที่เคยเป็น sibling กัน

สังเกตว่าสำหรับ Subtree ใดๆ สามารถหาได้ว่าจะแปลง Subtree นี้ให้เป็นต้นไม้ไบนารีที่มีความลึกต่ำสุดได้เท่าใดโดยไม่ต้องพิจารณาจุดยอดนอก Subtree นั้นๆ

เราจึงสามารถกำหนด $H[x]$ เป็นความลึกที่ต่ำที่สุดที่เป็นไปได้ของต้นไม้ไบนารีที่มีรากเป็น x

สมมติว่าเราคำนวณ $H[c]$ สำหรับทุกจุดยอดลูก c ของ x ไปแล้ว หาก x ไม่มีลูกหรือมีลูกไม่เกิน 2 จุดยอด ความลึกเป็นเพียงค่า H ของลูกที่สูงสุดบวก 1 แต่หากมีมากกว่า 2 จุดยอดจะต้องพิจารณาวิธีสร้างต้นไม้ไบนารีจากจุดยอดลูกเหล่านี้ที่จะทำให้ความลึกต่ำสุดที่จะเป็นไปได้

Greedy Algorithm

เราจะพิสูจน์ว่าการในการสร้างต้นไม้ไบนารีที่ตื้นที่สุดที่มีรากเป็น x หาก x มีลูกเกิน 2 ลูก จะสามารถเริ่มโดยการสร้างจุดยอดพิเศษเป็น parent ของสองจุดยอดลูกที่มีค่า H ต่ำสุดเสมอ

นั่นคือหากจุดยอดลูก a และ b เป็นจุดยอดที่ $H[a]$ กับ $H[b]$ มีค่าที่น้อยที่สุดที่เป็นไปได้สองค่า เราจะพิสูจน์ว่ามีต้นไม้ไบนารีที่มีรากเป็น x ที่มีความลึก $H[x]$ (กล่าวคือตื้นที่สุดที่เป็นไปได้) โดยมี a และ b เป็น sibling (มี parent เป็นจุดยอดพิเศษเดียวกัน)

พิจารณาต้นไม้ไบนารี O ใดๆ ที่มีความลึกน้อยที่สุด เราจะพิสูจน์ว่ามีต้นไม้ O' ที่มีความลึกไม่เกิน O โดยมี a และ b เป็น sibling

ให้ $d_O(z)$ เป็นความลึกของ z ใน O

ให้ a' เป็นหนึ่งในสองจุดยอด a หรือ b ดังกล่าวที่มี $d_O(a')$ มากสุดและ b' เป็นอีกจุดยอด นั่นคือ $d_O(a') \geq d_O(b')$

สังเกตได้ว่าทุกจุดยอดลูกจะมี sibling ในต้นไม้ไบนารี O เพราะในขั้นตอนการเพิ่มจุดยอดพิเศษ เพราะหากจุดยอดพิเศษนั้นไม่มี sibling แสดงว่าก่อนการเพิ่ม parent ของทั้งสองลูกมีเพียงสองลูกอยู่แล้ว ดังนั้นการเพิ่มจุดยอดพิเศษนี้จึงไม่จำเป็นและเพิ่มความลึกของ O ซึ่งขัดกับการที่ O มีความลึกน้อยที่สุดที่เป็นไปได้

ดังนั้นเราจะสามารถจำแนกเป็น 2 กรณี

1. a' และ b' เป็น sibling กัน
2. a' มี sibling ที่ไม่ใช่ b'

หากเข้ากรณีแรกสามารถเลือก $O' = O$ ตามที่ต้องการพิสูจน์

หากเข้ากรณีที่สอง ให้ sibling ของ a' และ b' เป็น c และ d ตามลำดับ เราสามารถเลือก O' เป็นต้นไม้ O ที่สลับ b' มาเป็น sibling a' และ c ไปเป็น sibling d ทั้งนี้จะทำให้ความลึกจุดยอด descendent ลึกสุดของ b' ในต้นไม้

$d_O(b) + H[d]$ และ $\max(d_O(b) + H[d], d_O(a) + H[d])$
 $= d_O(a) + H[d]$ กล่าวคือการสลับนี้จะไม่เพิ่มความลึกของ O'
 เมื่อเทียบกับ O เพราะความลึกที่มากสุดในบรรดาจุดยอดที่ถูกกระทบ
 ไม่เพิ่ม

เพราะฉะนั้นจึงสรุปได้ว่าไม่ว่ากรณีใดๆ จะมีต้นไม้ไบนารี O' ที่เลือก
 a และ b มาเป็น sibling กันและมีความลึกต่ำสุดที่เป็นไปได้

เมื่อเราเลือกสร้างจุดยอดพิเศษ c มาเป็นลูกใหม่ของ x ที่มีลูก
 เป็น a กับ b เราสามารถใช้เหตุผลแบบเดิมเลือกสองลูกที่มี H
 ต่ำสุดมาเป็นลูกของจุดยอดพิเศษใหม่อีกรอบเรื่อยๆ จน x เหลือลูก
 เพียงสองลูกและจะได้ว่า $H[x]$ คือ $\max(H[y], H[z])$ ของลูกที่
 เหลืออยู่ y, z

Algorithm เต็ม

1. อ่าน input โดยเก็บ Adjacency List ของแต่ละจุดยอดว่ามีจุดยอด
 ไหนเป็นลูกบ้าง

2. คำนวณ $H[x]$ สำหรับทุก x โดยใช้วิธี recursive แบบด้านบน

- หาก x ไม่มีลูกจะได้ $H[x]=0$ และรีเทิร์น

- มิเช่นนั้น x มีลูกอย่างน้อย 1 ลูก ให้คำนวณ $H[c]$ สำหรับ

ทุกลูก c ก่อน

- เอา $H[c]$ ทุกค่ามาไว้ใน minimum priority queue

- เลือกสองค่าต่ำสุดใน priority queue เพื่อเอาออกและนำมาเป็น

ลูกของจุดยอดพิเศษใหม่ (หากค่าเดิมคือ A และ B จุดยอดพิเศษใหม่
 จะมีความลึก $\max(A, B) + 1$ เพราะเพิ่มความลึกที่มากสุดในนั้นไป 1)

และใส่จุดยอดใหม่เข้าไปใน queue โดยทำซ้ำจนใน queue เหลือไม่เกิน
 2 ค่า

- เลือกค่าที่มาก M ที่สุดที่เหลืออยู่ใน queue และตั้ง

$H[x]=M+1$

3. คำตอบคือ $H[1]$

การอ่านข้อมูลนำเข้าและเก็บ Adjacency List ใช้เวลา $\mathcal{O}(N)$

การคำนวณ H ใช้เวลา $\mathcal{O}(C_x \log C_x)$ สำหรับ
 ทุก x เมื่อ C_x คือจำนวนลูกของ x เพราะเกิดการ push และ
 pop จาก priority queue $\mathcal{O}(C_x)$ สอ

ทั้งหมดจึงใช้เวลา $\mathcal{O}(N) + \sum_{x=1}^N \mathcal{O}(C_x \log C_x) = \mathcal{O}(N \log N)$

ตัวอย่างโค้ดสำหรับการคำนวณ H ในขั้นตอนที่ 2

ไบนารีใหม่เป็น $d_O(a') + H[b']$ และของ d เป็น $d_O(b') + H[d]$ จาก
 เดิม $d_O(b') + H[b']$ และ $d_O(a') + H[d]$ ตามลำดับ เนื่องจาก
 $H[b'] \leq H[d]$ และ $d_O(b') \leq d_O(a')$ (จากนิยามของ a', b' และ H)
 จะได้ว่า $\max(d_O(a') + H[b'], d_O(b') + H[d]) \leq$
 $\max(d_O(b') + H[b'], d_O(a') + H[d]) = d_O(a') + H[d]$ กล่าว
 คือการสลับนี้จะไม่เพิ่มความลึกของ O' เมื่อเทียบกับ O เพราะความลึกที่
 มากสุดในบรรดาจุดยอดที่ถูกกระทบไม่เพิ่ม

เพราะฉะนั้นจึงสรุปได้ว่าไม่ว่ากรณีใดๆ จะมีต้นไม้ไบนารี O' ที่เลือก a และ
 b มาเป็น sibling กันและมีความลึกต่ำสุดที่เป็นไปได้

เมื่อเราเลือกสร้างจุดยอดพิเศษ c มาเป็นลูกใหม่ของ x ที่มีลูกเป็น a กับ b
 เราสามารถใช้เหตุผลแบบเดิมเลือกสองลูกที่มี H ต่ำสุดมาเป็นลูกของจุด
 ยอดพิเศษใหม่อีกรอบเรื่อยๆ จน x เหลือลูกเพียงสองลูกและจะได้ว่า
 $H[x]$ คือ $\max(H[y], H[z])$ ของลูกที่เหลืออยู่ y, z

Algorithm เต็ม

- อ่าน input โดยเก็บ Adjacency List ของแต่ละจุดยอดว่ามีจุดยอดไหนเป็นลูกบ้าง
- คำนวณ $H[x]$ สำหรับทุก x โดยใช้วิธี recursive แบบด้านบน
 - หาก x ไม่มีลูกจะได้ $H[x] = 0$ และรีเทิร์น
 - มีเช่นนั้น x มีลูกอย่างน้อย 1 ลูก ให้คำนวณ $H[c]$ สำหรับทุกลูก c ก่อน
 - เอา $H[c]$ ทุกค่ามาไว้ใน minimum priority queue
 - เลือกสองค่าต่ำสุดใน priority queue เพื่อเอาออกและนำมาเป็นลูกของจุดพิเศษใหม่ (หากค่าเดิมคือ A และ B จุดยอดพิเศษใหม่จะมีความลึก $\max(A, B) + 1$ เพราะเพิ่มความลึกที่มากสุดในนั้นไป 1) และใส่จุดยอดใหม่เข้าไปใน queue โดยทำซ้ำจนใน queue เหลือไม่เกิน 2 ค่า
 - เลือกค่าที่มาก M ที่สุดที่เหลืออยู่ใน queue และตั้ง $H[x] = M + 1$
- คำตอบคือ $H[1]$

การอ่านข้อนำเข้าและเก็บ Adjacency List ใช้เวลา $\mathcal{O}(N)$

การคำนวณ H ใช้เวลา $\mathcal{O}(C_x \log C_x)$ สำหรับทุก x เมื่อ C_x คือจำนวนลูกของ x เพราะเกิดการ push และ pop จาก priority queue $\mathcal{O}(C_x)$ รอบ

ทั้งหมดจึงใช้เวลา $\mathcal{O}(N) + \sum_{x=1}^N \mathcal{O}(C_x \log C_x) = \mathcal{O}(N \log N)$

ตัวอย่างโค้ดสำหรับการคำนวณ H ในขั้นตอนที่ 2

```
int H(int x) {
    if (child[x].size() == 0) {
        return 0;
    }

    std::priority_queue<int, std::vector<int>, std::greater<int>> q;

    for (int i = 0; i < child[x].size(); i++)
        q.push(H(child[x][i]));

    while (q.size() > 2) {
        int A = q.top();
        q.pop();
        int B = q.top();
        q.pop();
        q.push(max(A, B) + 1);
    }

    int H_x = 0;
    while (q.size() > 0) {
        H_x = max(H_x, q.top() + 1);
        q.pop();
    }

    return H_x;
}
```

PROGRAMMING.IN.TH

โปรแกรมมิ่งอินทีเอช ศูนย์รวมของโจทย์และเนื้อหาสำหรับ การเขียน
โปรแกรมเพื่อการแข่งขัน และวิทยาการคอมพิวเตอร์

ค้นหาโจทย์



© 2019-2023 the PROGRAMMING.IN.TH team
We are open source on GitHub
สามารถใช้งานเว็บเก่าได้ที่ legacy.programming.in.th

System ▾

▲ Powered by Vercel

